

Gelungener Saisonstart für das DiTech Racing Team



Nach einer siebenten Zeit bei der ersten Sonderprüfung ist es in weiterer Folge gelungen, bei jeder der folgenden Sonderprüfungen eine Top 5 Zeit einzufahren und damit beim ersten Antreten nach der Rallyepause eine überzeugende Vorstellung zu liefern. Am heutigen zweiten Tag der Rallye konnte sogar eine zweite Sonderprüfungszeit eingefahren werden. Mit dem Ergebnis einher gehen auch die ersten Punkte in der Rallye ÖM 2010, zu der heuer insgesamt sieben Läufe zählen.

Die umfassenden Vorbereitungen zur neuen Saison haben sich in jedem Fall ausgezahlt. Im Kärntner Lavanttal funktionierte nicht nur die Zusammenarbeit zwischen Fahrer und Copilot, sondern auch das Serviceteam der DriftCompany perfekt, das zum ersten Mal in der Rallye ÖM zum Einsatz kam. Problemlos auch der über den Winter adaptierte Mitsubishi EVO IX der DriftCompany, der einerseits leistungstechnisch überzeugen konnte und andererseits noch Optimierungspotential hinsichtlich des Fahrwerks aufzeigte. Eine Aufgabe, die bis zum nächsten Antreten gelöst sein sollte.

Beppo Harrach: „Natürlich ist ein vierter Gesamtrang immer etwas undankbar. Auf der anderen Seite ist der Platz, den wir uns an diesem Wochenende ehrlich erarbeitet haben. Ich konnte der Versuchung widerstehen, einfach nur an diese Rallye zu denken und die Meisterschaft aus den Augen zu lassen. Das Risiko, ohne Punkte heimzukehren, wäre bei einem Angriff auf Platz drei zu hoch gewesen. Mir bleibt die maximale mögliche Ausbeute hinsichtlich der Punkte und die Rolle des Jägers. Schon nach dem ersten Lauf zum Gejagten zu werden war auch gar nicht unser Ziel. Wenn es beim nächsten Lauf hinsichtlich der Zeiten so weiter geht, bin ich auf jeden Fall sehr zufrieden.“

Das DiTech Racing Team, das auch von Caramba Autopflege und natürlich von der DriftCompany (Auto und Serviceteam) unterstützt wird, ist das nächste Mal bei der vom 30. April bis zum 1. Mai stattfindenden Bosch Super Plus Rallye, dem zweiten Lauf zur Rallye ÖM 2010 im Einsatz.